COME CONFIGURARE L'ARDUINO NANO DELL'ARIELBOT SU OPEN ROBERTA

1. Avvia <u>Open Roberta Lab</u> e cliccare su "Popular systems All systems and filter options". Dopodiché cercare "Nepo4Arduino Nano" e cliccare su Get Started.



- 2. Cliccare "Configurazione Robot ARDUINObasis"
- 3. Cliccare su "Azione" e prendere 3 blocchi "Actuator Digital", 1 blocco "Servo Motor SG90" e 1 blocco "Buzzer HYT120".
- 4. Cliccare su "Sensori" e prendere 4 blocchi "sensor analog"
- 5. Configurare i blocchi in questo modo, rinominandoli e impostando la porta come indicato



COME CONNETTERE L'ARDUINO NANO DELL'ARIELBOT A OPEN ROBERTA

1. Verifica della connessione Internet

Assicurarsi che il computer sia connesso a internet. _

Q java

- 2. Installazione/Aggiornamento di Java
 - _ Controllare se Java è installato. (cercare J menu start di Windo verificare se sono pr questi 3 elementi co "Rileva Aggiornam

Aprire, "Rileva

-

Controllare se Java e	Ricerca App Documenti We	b Imposta	azioni Cartelle Foto	
menu start di Windows e	Corrispondenza migliora			
verificare se sono presenti				
questi 3 elementi compreso	App			
"Rileva Aggiornamenti")	Арр		Configura Java	
(interveringBronnunienter)	lnformazioni su Java	>		
	실 Rileva aggiornamenti	>	🖒 Apri	
	Cerca nel Web		Esegui come amministratore	
	Q java - Visualizza altri risultati della ricerca	>	☑ Apri percorso file	
	Q java download	>	🖍 Aggiungi alla barra delle applicazioni	
	JavaScript	>	🔟 Disinstalla	
	Comando			
	🛓 java	>		
	Siti Web			
	🖆 Visita Java.com			
Aprire, "Rileva Aggiornamenti" e verificare che Java sia	 Pannello di controllo Java Generale Aggiorna Java Sicurezza A Il meccanismo di aggiornata della permettono di configurare i m angiornamenti. 	vanzate nto Java gara piattaforma J etodi per otto	Intisce sempre l'utilizzo della lava. Le opzioni indicate qui sotto enere e installare gli	
aggiornato cliccando su	Notifica:	rima del dov	vnload ~	
"Aggiorna Ora".	Controlla automaticamente la presenza di aggiornamenti Avanzate L'aggiornamento Java controllerà gli aggiornamenti ogni venerdì alle 15:00. Quando un aggiornamento è consigliato, viene visualizzata un'icona nell'area di notifica della barra delle applicazioni del sistema. Spostare il cursore sull'icona per visualizzare lo stato dell'aggiornamento.Prima del download dell'aggiornamento si riceverà una notifica. L'aggiornamento Java è stato eseguito l'ultima volta alle 15:10 del 29/08/2024. Aggiorna ora			
			OK Annulla Applica	

- Se Java non risulta installato seguire le istruzioni su: https://www.java.com/it/download/ -
- 3. Installare "Open Roberta Connector" (se non lo si ha già) e Arduino IDE:
 - Seguire gli step di download necessari dal link: https://jira.iais.fraunhofer.de/wiki/display/ORinfo/Open+Roberta+Connector

- Aprire il file scaricato e avviare l'installazione.
- Se Windows Defender si attiva, premere "Ulteriori informazioni" e poi "Esegui comunque" e prosegui con l'installazione.
- Scarica Arduino IDE da qui (cliccando su Windows e poi su "Just Download": https://www.arduino.cc/en/software
- Apri il file di installazione Arduino IDE appena scaricato e segui le istruzioni. In seguito apri Arduino IDE e consenti l'installazione di tutti i driver. Dopodiché puoi chiudere Arduino IDE.
- Aprire Open Roberta Connector.
- 5. Configurazione del dispositivo
 - Collegare l'Arduino al computer e verificare dopo qualche secondo che venga rilevato in questo modo
 - Se sotto "Found Robot" appare qualcos altro (o non appare proprio nulla) è necessario:
 - Premere in alto su "File" e poi "Device ID editor".



- Premere il + verde sull'unico dispositivo presente
- Cliccare sulla linea blu che appare in corrispondenza della colonna Device Type e cercare "nano"

Identify your dev disconnecting it. using the plus bi	rice by physically co Once identified, ad utton and select a d	nnecting and d it to the list evice type.	
Connected devic	ces:		
No. Vendor ID	Product ID	Port	
1 1A86	7523	COM4	+
Registered devi	es:		
Registered devid	ces: Product ID	Device Type	
Registered devid Vendor ID 1366	Product ID 1025	Device Type microbit	-
Registered devid Vendor ID 1366 2341	Product ID 1025 005A	Device Type microbit nano33ble	
Registered devic Vendor ID 1366 2341 0403	Product ID 1025 005A 6001	Device Type microbit nano33ble nano	-
Registered devic Vendor ID 1366 2341 0403 0D28	Product ID 1025 005A 6001 0204	Device Type microbit nano33ble nano microbit	
Registered devia Vendor ID 1366 2341 0403 0D28 1A86	Product ID 1025 005A 6001 0204 7523	Device Type microbit nano33ble nano microbit nano	
Registered devia Vendor ID 1366 2341 0403 0D28 1A86	Product ID 1025 005A 6001 0204 7523	Device Type microbit nano33ble nano microbit nano	

- Premere "Save and close"



- 6. Connessione ad Open Roberta
 - Ora cliccare su Connect



Copiare il token mostrato e incollarlo in Open Roberta:

- In Open Roberta, premere in alto a sinistra sull'icona "Robot" e poi su "Connetti".
- Incollare il token nella sezione appropriata.
- Э 25 lab.open-roberta.org ♀ aiuto ▼ I accesso ▼ ca 🔻 👓 robot 🔻 ROBOT 1MA ☑ informazioni Seleziona il tuo sistema! DL input Port internal 🔹 GND GND sensor analog Cuore pin A7 🔹 connetti... Х valore Ø hai bisogno di aiuto? 0K



- 7. Verifica della connessione
 - Controllare se il device è ora connesso correttamente.

- 8. Risoluzione dei problemi
 - Problema noto: se appare un problema di rete, scollegare Arduino e riconnetterlo in Open Roberta Connector.