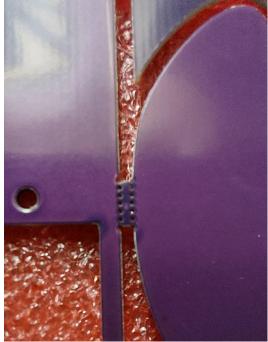
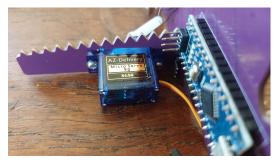
## **COME MONTARE L'ARIELBOT**

 Staccare l'arielbot dalla maschera facendo attenzione a staccare solo le giunzioni e facendo attenzione a non rompere i componenti (specialmente la coda è molto fragile). Al termine eliminare eventuali giunzioni con delle forbici se rimaste attaccate a qualche componente.





2. Fissa con le viti in dotazione il servo sulla coda in questo modo. Ne basta anche solo una, quella dalla parte senza il filo. Prestare molta cautela nell'avvitaggio (potrebbe essere duro)





- 3. Posiziona l'Arduino Nano nello spazio coi Pin PRESTANDO MOLTA CAUTELA A NON STORTARLI. La porta USB deve restare sulla destra (GIA' FATTO! x quelli di MEET&STEAM)
- 4. Inserisci la coda all'arielbot nella fessura

5. Tagliare circa 14cm di filo di rame di diametro 0.5mm, fai passare il filo all'interno del braccio del servo in dotazione come in figura e attorcigliare gli estremi di esso alle ali in questo modo.





6. Fissa le ali al corpo





7. Resetta il servo a 0 con questo codice

```
void loop() {
   myservo.write(0);
}
```



8. Assicurarsi che le ali siano abbassate e collegare il braccio del motore ad incastro in questo modo

